



14RI-SIO : Module Modbus ou ASCII à 14 entrées digitales.

DESCRIPTIF

- Convertisseur 14RI-SIO avec 14 entrées universelles pour montage sur rail DIN.
- Il permet de translater le signal physique vers le Modbus/RTU ou en ASCII
- Intègre un serveur Modbus/RTU ou Socket Texte ASCII.
- Le convertisseur transmet périodiquement des signaux des entrées aux registres internes du MODBUS/TCP ou ASCII.
- Paramétrable avec le logiciel [Modbus Configurator](#) (gratuit) ou par [Libre Configurator](#) (gratuit) basé sur l'éditeur LIBRE OFFICE

IMPORTANT:

Avant de commencer l'installation du produit, lisez très attentivement les NOTES IMPORTANTES ci-jointes et suivez toutes les informations fournies dans ce document avec une grande précision!

CARACTERISTIQUES TECHNIQUES

Alimentation : 12-48 Vdc

Communication hôte : Via rs485 avec le protocole serveur MODBUS/RTU ou Socket ASCII Texte en esclave

Poids : 255g

Montage : sur rail DIN EN 500232

Dimensions : 143 x 110 x 62mm

Température de fonctionnement : 0 ... 60 ° C

Température de stockage : -20 ... + 80 ° C

Humidité : 25..90% HR sans condensation

Consommation électrique : <0.5W

Couple de serrage des bornes RM5 : à vis : M3 max : 0,5 Nm, Max : 4.43 lb-po

Section de câblage des bornes RM5 : max : 2.5mm², max 14AWG

Couple de serrage des bornes RM3.5 : à vis : M2 max. 0,2 Nm, Max 1.77 lb-po

Section de câblage des bornes RM3.5 : max. 1.5mm², max 16AWG

Indice de protection : IP20

Conformité : CE

Boitier : 8TE

Borne : RM5

Numéro TARIC : 85 38 90 91



DIP SWITCH

Grace aux quatre commutateurs ADR3-ADR0 Vous pouvez attribuer l'identifiant d'unité Modbus /RTU ou ASCII la plage 0-15

ADR3	ADR2	ADR1	ADR0	Adresse	
Non	OFF	OFF	OFF	→	L'ID d'unité MODBUS / RTU qui est utilisée est celui de la mémoire FLASH dans la plage de 0 à 255.
OFF	OFF	OFF	ON	1	
OFF	OFF	ON	OFF	2	
OFF	OFF	ON	ON	3	
OFF	ON	OFF	OFF	4	
OFF	ON	OFF	ON	5	1 ADR0
OFF	ON	ON	OFF	6	2 ADR1
OFF	ON	ON	ON	7	3 ADR2
ON	OFF	OFF	OFF	8	4 ADR3
ON	OFF	OFF	ON	9	
ON	OFF	ON	OFF	10	
ON	OFF	ON	ON	11	
ON	ON	OFF	OFF	12	
ON	ON	OFF	ON	13	
ON	ON	ON	OFF	14	
ON	ON	ON	ON	15	

Vitesse de transmission : Via les commutateurs BR2-BR0 définissez la vitesse de transmission Modbus/RTU ou ASCII.

BR2	BR1	BR0	Vitesse de transmission	
OFF	OFF	OFF	4800bd	5 BR0
OFF	OFF	ON	9600bd	6 BR1
OFF	ON	OFF	19200bd	7 BR2
OFF	ON	ON	38400bd	
ON	OFF	OFF	57600bd	
ON	OFF	ON	115200bd	
ON	ON	OFF	230400bd	
ON	ON	ON	256000bd	

Paramètre 8=P : Via ce DIP vous pouvez sélectionner la configuration effectuée par les commutateurs DIP ou celle sauvegardée dans la mémoire FLASH.

= 0: L'ID Unité et la vitesse de transmission sélectionnés avec les commutateurs DIP sont utilisés avec la parité = Aucune et le bit de stop= 1.

= 1: L'ID Unité est sélectionné via les commutateurs DIP, mais les paramètres série sont extraits de la mémoire FLASH.

Vitesse de transmission : 300 256 000 bauds.

Parité : NONE, EVEN ou ODD.

Bit de stop : 1 ou 2.

Remarque : A chaque basculement de l'un des commutateurs l'appareil démarre automatiquement, donc aucune mise hors n'est nécessaire. Après chaque démarrage, toutes les LED clignotent brièvement, pour afficher la séquence de redémarrage.

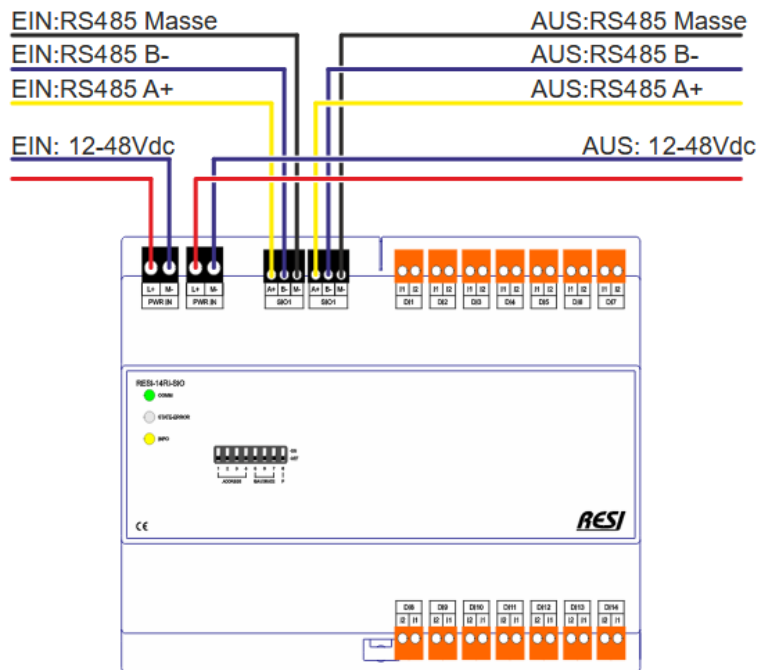
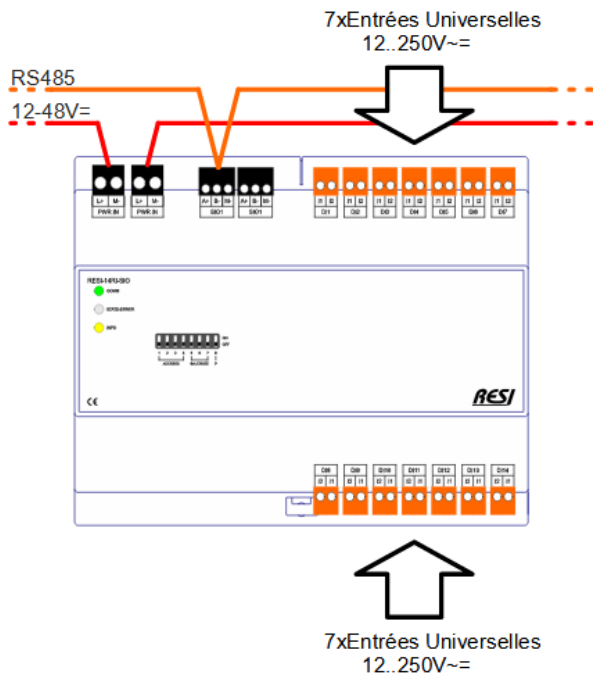
BORNES / LED

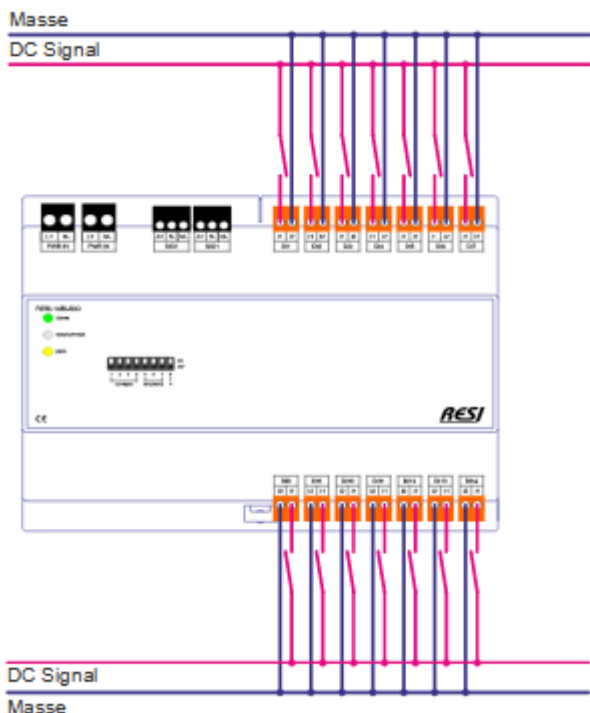
BORNES / LED	14RI-SIO
L + M-	Alimentation L +: 12-48Vdc M: masse Borne : RM5
SIO1	Interface série entrante SIO1 RS485 ASCII ou MODBUS / RTU A+ : RS485 DATA+ B- : RS485 DATA- GND : RS485 masse Borne: RM 3.5
SIO2	Interface série sortante SIO2 RS485 ASCII ou MODBUS / RTU A+ : RS485 DATA+ B- : RS485 DATA- GND : RS485 masse Borne: RM 3.5
Entrées universelles	14 entrées universelles pour un signal 10..250VAC/DC I1: + Entrée universelle I2 : - Commun neutre ou la mise à terre pour les entrées Borne : RM 3.5
COMM	Indique si des données série sont actuellement envoyées ou reçues via l'interface RS485
ETAT-ERREUR	La LED d'état clignote lentement (environ 1 s) en BLANC si le module fonctionne correctement. Clignote rapidement en ROUGE lors d'une présence d'une erreur interne.
INFO	LED est allumée lorsqu'au moins une des entrées numériques est activée (1) LED est désactivé lorsque toutes les entrées numériques sont désactivées (0)

Schémas de câblages

Câblage d'alimentation et de bus RS485 vers le Pincés du module IO.

Note: n'oubliez pas qu'un RS485 a une terminaison de bus requise des deux côtés de la ligne de bus!

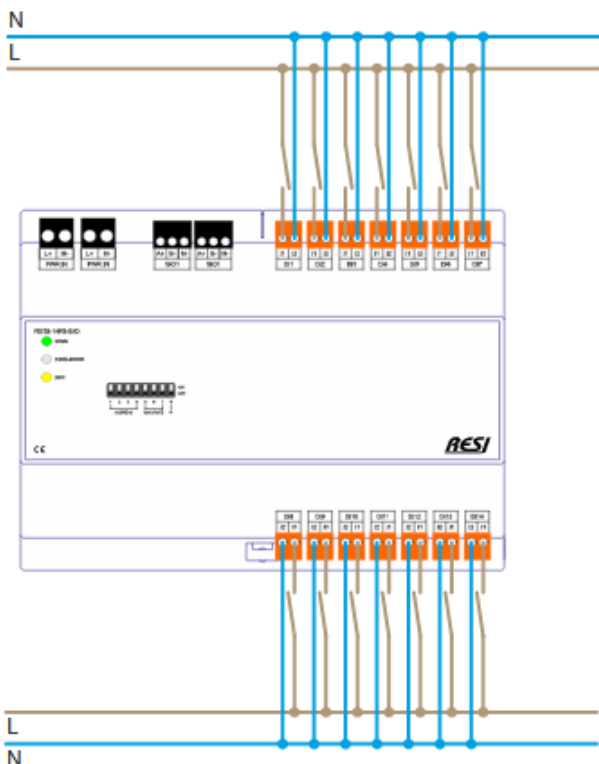




Câblage 1:

Raccordement des 14 entrées numériques avec Signaux DC

Note: Possibilité d'utiliser différents signaux (AC /DC) sur chaque entrée vu elles sont isolées galvaniquement les unes des autres.



Câblage 2:

Connexion des 14 entrées numériques avec Signaux CA

Note: Possibilité d'utiliser différents signaux (AC /DC) sur chaque entrée vu elles sont isolées galvaniquement les unes des autres.

Notes importantes:

- Avant l'installation et la mise en service, cet avis de sécurité, les instructions d'installation jointes et le manuel associé doivent être lus et toutes les informations qui y sont données doivent être lues. Remarque!
- Les appareils ne peuvent être installés que par du personnel qualifié!
- Les appareils ne peuvent être connectés que lorsqu'ils sont hors tension!
- N'effectuez pas de travaux électriques sur l'appareil lorsqu'il est allumé!
- Sécurisez l'appareil contre le redémarrage!
- L'appareil ne doit être alimenté qu'avec la tension prescrite!
- Les fluctuations et écarts de la tension du secteur par rapport à la valeur nominale ne doivent pas dépasser les limites de tolérance et les spécifications données dans les caractéristiques techniques. Le non-respect de cette consigne peut entraîner les déficiences fonctionnelles et les dysfonctionnements viennent!
- Respectez les directives CEM en vigueur dans le câblage!
- Tous les câbles de signal et de connexion doivent être acheminés de manière à ce que les interférences inductives et capacitives, ainsi que les interférences, n'affectent pas les fonctions de l'appareil. Un câblage incorrect peut être trop important causer un dysfonctionnement de l'appareil!
- Des câbles blindés doivent être utilisés pour les câbles de signaux et les câbles de capteur afin d'éviter tout dommage dû à l'induction de tension!
- Respectez les réglementations et normes spécifiques au pays!
- L'appareil ne doit être utilisé que dans le but spécifié!
- En cas de défauts et de dommages causés par une mauvaise utilisation des appareils, aucune garantie et responsabilité ne sont assumées!
- Les dommages consécutifs causés par des défauts sur cet appareil sont exclus de la garantie et de la responsabilité!
- Seules les caractéristiques techniques, les conditions de raccordement et les instructions d'utilisation fournies avec les appareils à la livraison sont valables!
- Toutes les données techniques publiées sur notre page d'accueil ou dans notre fiche technique, dans nos manuels, dans nos catalogues ou chez nos partenaires doivent être dans l'intérêt du progrès technique.
- Si l'utilisateur modifie nos appareils, toutes les demandes de garantie sont nulles!
- Les conditions techniques spécifiées pour l'appareil (par ex. Températures, alimentation électrique, etc.) doivent être respectées!
- Le fonctionnement d'appareils situés à proximité de nos appareils, qui ne sont pas conformes aux directives CEM, peut affecter le fonctionnement de notre appareil jusqu'à la défaillance de notre appareil!
- Nos appareils ne peuvent pas être utilisés à des fins de surveillance, exclusivement pour la protection des personnes contre les dangers ou les blessures, et non comme interrupteurs d'arrêt d'urgence dans les installations et les machines des tâches comparables relatives à la sécurité sont utilisées!
- Les dimensions du boîtier et de ses accessoires peuvent présenter de petites tolérances par rapport aux informations contenues dans les instructions d'installation ou par rapport au manuel!
- Les modifications de ces documents ne sont pas autorisées!
- Les réclamations ne sont acceptées que dans notre emballage d'origine complet

Faites attention aux règles suivantes:

1. Déconnectez le système de l'alimentation
2. Sécurisez le système contre la mise sous tension automatique
3. Vérifiez que le système est hors tension
4. Couvrir les autres parties sous tension du système

