

DRIW E16



DESCRIPTIF

Le contrôleur de vitesse et de rupture de courroie sert à surveiller les mouvements rotatifs (sous-vitesses) sur les arbres entraînés par moteur ou par courroie. Des détecteurs de proximité inductifs sont utilisés pour détecter la vitesse. Les impulsions sur le capteur sont générées sans contact par des cames de commutation, roues crantées, disques segmentés, drapeaux de signalisation entraînés ou similaire. Le relais s'enclenche lorsque la tension de service est appliquée. La fonction de surveillance est démarrée sur les contacts E1 et E2 via le contacteur interrupteur de l'entraînement après l'écoulement de la temporisation de démarrage. Si l'entraînement est inférieur à la vitesse de coupure, le relais retombe. Une réinitialisation ou une coupure de la tension de service, le message d'erreur du contrôleur de vitesse et de rupture de courroie est remis à zéro.

CARACTERISTIQUES TECHNIQUES

Tension de service	24 V CA/CC
Temps de récupération	400 ms
Type de surveillance	Sous-vitesse
Plage de surveillance maxi.	4 200 impulsions/min.
Plage de coupure	120 impulsions/min.
Entrée du capteur	Deux fils
Temporisation de démarrage	60 s
Sorties	2 contacts inverseurs
Sortie / tension de commutation	250 V
Sortie / courant	6 A
Sortie / courant résiduel	8 A / via tous les contacts
Affichage	DEL verte, rouge
Dimensions L x H x P	22,5 x 60 x 60 mm
Poids	70 g
Plage des températures de service	de 0 °C à +55 °C
Plage des températures de stockage	de -20 °C à +70 °C
Indice de protection boîtier/ bornes	IP40 / IP20

SCHEMA DE RACCORDEMENT

A2	A2		A1
E1	E2	B1	B2
○ red/green			
○ Reset			
	21	24	22
	11	14	12

A1 - A2
 operating voltage
 24 V AC/DC
E1 - E2
 potential free
 control contact
B1 - B2
 sensor input
21 - 22 - 24
 control output
 1 changeover
11 - 12 - 14
 switching output
 1 changeover

